ノーマルモード・ロスビー波の最適励起について

福 田 純 也*•宮 原 三 郎**

要 旨

大気中に観測されるノーマルモード・ロスビー波の励起を L₂ノルム最適励起問題の立場から議論する. β 平面 上の線形準地衡風渦位方程式を用いて、ノーマルモード・ロスビー波に対応する固有モードを求める. 次にその随 伴モード(最適初期擾乱)を求めそれが対流圏に局在するモードであることを示し、そのモードが成層圏・中間圏 に数日で伝播してノーマルモード・ロスビー波を形成することを示す. また、二次元ベクトルの斜交基底ベクトル による表現を例にとり、L₂ノルム最適励起問題について、簡単な説明を試みる.

1. はじめに

ノーマルモード・ロスビー波はプラネタリー波の時 間スケールを持った大気の自由振動モードである.静 止した等温大気中では、この波はラプラスの潮汐方程 式の固有値である等価深度 (equivalent depth) が γ Hであるモードに対応している (Andrews *et al.* 1987;廣岡 1987). ここで γ は比熱比であり H は大 気のスケールハイトである.現実的な帯状平均場を 持った大気中のノーマルモード・ロスビー波について は、Salby (1981a, b) が詳しい議論を展開してい る.大気中には、5日波、10日波、16日波などが存在 することが観測やデータ解析により示されている (Madden and Julian 1972; Madden and Labitzke 1981; Hirota and Hiroka 1984; Ahlquist 1985; Hirooka and Hirota 1985).

ノーマルモード・ロスビー波の励起については,幾 つかの機構が提唱されている.一つは熱帯対流圏の湿 潤対流加熱を励起源とするものである(Salby and

** 九州大学大学院理学研究院地球惑星科学部門. —2009年1月26日受領— —2010年1月8日受理—

© 2010 日本気象学会

Garcia 1987; Miyoshi and Hirooka 1999). これとは 異なる機構として, 南極の地形による5日波の励起も 提唱されている (Cheong and Kimura 1997). これら の機構は大気に与えられるある周期を持った強制力に 対して, 大気が持つ散逸機構に打ち勝って共鳴的に励 起される点では, 共通の考え方に基づいている.

2日波については、共鳴励起とは異なり、傾圧不安 定による励起機構がPlumb(1983)やPfister(1985) により提唱されている.これは2日波をノーマルモー ドとする考え(Salby 1981a, b; Salby 1984)とは根本 的に異なっている.上部成層圏のデータの解析(Randel 1994)によると、この波は東風ジェットの中心付近の ポテンシャル渦度の子午面微分の符号反転と対応して おり、不安定波と解釈できる一方で、鉛直構造はSalby の結果と類似しており、自由振動的である.また、 UARS(Upper Atmosphere Research Satellite) 搭載のHRDI(High-Resolution Doppler Imager) による観測では、中間圏から下部熱圏での構造は、傾 圧不安定波の構造を持っていることが報告されている (Lieberman 1999).

共鳴性や不安定性がたとえ存在しなくても,振幅が 小さな初期擾乱から非定常プラネタリー波が成長する 可能性が存在することが Held (1985) により示さ れ, Farrell (1988, 1989) は最適励起の考え方を提 唱し,傾圧大気にもこれを適用できることを示し,中

^{*} 九州大学大学院理学府地球惑星科学専攻(現:気象 庁).

立ロスビー波もこの考え方で説明できる可能性を示唆 している. Mukougawa and Ikeda (1994) は、最適 励起の考え方を Eady 問題に適用し、傾圧波の最適励 起について論じている. Farrell (1988, 1989), Mukougawa and Ikeda (1994) においては、ある値に 設定された有限の時間において最大に発達する擾乱を 与える初期値を最適励起擾乱と定義している.他方あ る特定のモードに注目し、そのモードが任意の時間で 最適に成長する初期擾乱は、そのモードの随伴モード であることが示されている. また, Mukougawa and Ikeda (1994) は、最適励起擾乱を定義する時間を無 限大とした極限では最適励起擾乱は随伴モードとなる ことを指摘している、大気の問題ではないが、 Hooper and Grimshaw (1996) 12 Orr-Sommerfeld 方程式を用いて,基本場が安定な場合でも初期擾乱が 成長できることを示し,最適励起問題にも言及してい る.

本論文は, β 平面上のノーマルモード・ロスビー波 の励起について最適励起の考え方を適用する. Farrell (1988, 1989), Mukougawa and Ikeda (1994) により提唱された考え方に従い随伴モード(最適初期 擾乱)を求め,随伴モードを初期値として対流圏に局 在する擾乱が数日で成層圏・中間圏に伝播しノーマル モード・ロスビー波を形成することを示すとともに, 擾乱の成長機構について解析を行うことを目的として いる.

2. モデルと最適励起問題

2.1 方程式系

本論文では,対数圧力座標系で記述された β 平面 上の線形準地衡風渦位方程式を使用する.この方程式 は帯状平均東西流 Ū(y, z)が存在する場では,

$$\begin{aligned} & \left(\frac{\partial}{\partial t} + r(z) + \overline{U}\frac{\partial}{\partial x}\right) \left\{ \nabla_{H}^{2}\psi + \frac{1}{\rho_{0}}\frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{f_{0}^{2}\rho_{0}}{N_{0}^{2}}\frac{\partial\psi}{\partial z}\right) \right\} \\ & + \left\{ \beta - \frac{\partial^{2}\overline{U}}{\partial y^{2}} - \frac{1}{\rho_{0}}\frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{f_{0}^{2}\rho_{0}}{N_{0}^{2}}\frac{\partial\overline{U}}{\partial z}\right) \right\} \frac{\partial\psi}{\partial x} = 0 \end{aligned}$$
(1)

で記述される (Farrell 1989). ここで,r(z)はレー リー摩擦およびニュートン冷却係数 (簡単のために両 者は等しいと仮定)、 ψ は擾乱の流線関数, N_0 はブラ ント・バイサラ振動数であり,

$$N_0^2(z) = \frac{R}{H} \left(\frac{dT_0(x)}{dz} + \kappa T_0(z)}{H} \right), \quad H = \frac{RT}{g},$$

$$\overline{T} = 240 \text{K} (基本場の平均温度), \quad \rho_0 は基本場の平均$$

温度で定義される標準密度で,

 $\rho_0(z) = \rho_0(0) \exp\left(-\frac{z}{H}\right)$ であたえられる.その他は通常使われる記号に従って表現されている.

擾乱が西向に位相速度 *c*, 波数 *k* を持つと仮定し, 次式のような流線関数を考えると,

$$\psi(x, y, z, t) = \Psi(y, z) \frac{e^{z/2H}}{\sqrt{\varepsilon}} e^{ik(x-ct)}$$
(2)

(1)は次式のように変形される.

$$\left(\overline{U} - \frac{i}{k}r(z) - c\right) \left\{ \Psi_{zz} + \frac{1}{\varepsilon} \Psi_{yy} - \left(S^2 - S_z + \frac{k^2}{\varepsilon}\right) \Psi \right\} + \left\{ \frac{1}{\varepsilon} (\beta - \overline{U}_{yy}) + 2S\overline{U}_z - \overline{U}_{zz} \right\} \Psi = 0$$
(3)

ここで
$$\varepsilon = \frac{f_0^2}{N_{0,}^2}$$
, $S = -\frac{1}{2} \left(\frac{\varepsilon_z}{\varepsilon} - \frac{1}{H} \right)$ であり、下付き

添字は偏微分を意味している.

この方程式を中央が北緯45°に位置する南北幅10,000 km,高度方向は地面から高度120kmのチャネルに適 用する.

南北の壁での境界条件は,

$$\Psi = 0$$
 at $y = 0$ and 10,000 km (4)

で与える.

地表面では、エクマン収束による上昇流を仮定し、

$$\frac{\partial \psi}{\partial t} + \frac{RT_0}{f_0 H} w = \frac{g}{f_0} \left(\frac{\nu}{2f_0} \right)^{1/2} \nabla_H^2 \psi \quad \text{at } z = 0 \tag{5}$$

を課す. ここで, w は対数圧力座標鉛直 p 速度, ま ν は渦粘性係数であり, その値は $10m^2s^{-1}$ を使用する.

上の境界面では、鉛直速度=0と置き、

$$\frac{\partial \psi}{\partial t} + \frac{RT_0}{f_0 H} w = 0 \qquad \text{at } z = 120 \text{ km}$$
(6)

を使用する.

上下の境界条件において,対数圧力座標鉛直 *p* 速度 *w* を熱力学の式

$$\left(\frac{\partial}{\partial t} + r(z) + \overline{U}\frac{\partial}{\partial x}\right)\frac{\partial\psi}{\partial z} - \frac{\partial\overline{U}}{\partial z}\frac{\partial\psi}{\partial x} + \frac{N_0^2}{f_0}w = 0 \tag{7}$$

を使用して消去すると, Ψ についての上下の境界条 件として

$$\left(\overline{U} - \frac{i}{k}r(z) - c\right)(\Psi_z + S\Psi) + c\frac{N_0^2H}{RT_0}\Psi - \overline{U}_z\Psi - \frac{\overline{T}}{T_0}\frac{if_0}{\varepsilon}\left(\frac{\nu}{2f_0}\right)^{1/2}\frac{1}{k}(-k^2\Psi + \Psi_{yy}) = 0$$
 at $z = 0$ (8)

$$\left(\overline{U} - \frac{i}{k}r(z) - c\right)(\Psi_z + S\Psi) + c\frac{N_0^2H}{RT_0}\Psi - \overline{U}_z\Psi = 0$$

at $z = 120$ km (9)

が得られる.

2.2 基本場

帯状平均東西風 $\overline{U}(y, z)$ は,第1図に示す分布を 使用する.この分布は,中層大気標準大気としてしば しば使用されるCIRA86 (1990)の12月から2月まで の3ヶ月平均の場を基にして作成した.第2図に示す 緯度平均基本場の温度分布 $T_0(z)$ は同じく CIRA86 (1990)の緯度帯(30° Nから 60° N)の3ヶ 月平均温度を基にして作成した.なお,基本場の温度 分布は第1図に示す帯状平均東西風と温度風平衡の関 係を保っており,基本場の温度の南北傾度は熱力学の 式(7)に,鉛直シアの形で移流項に取り入れられてい る.第2図に示した温度分布はブラント・バイサラ振



 第1図帯状平均東西風の緯度高度分布 (CIRA86,12月~2月平均より作成).
 実線が西風,破線が東風を表し,等値線 間隔は10ms⁻¹. β平面のy=0km~ 10,000kmを0°~90°Nに対応させてい る.以下の図における緯度表示も同様.

動数の鉛直分布の計算に使用されている. レーリー摩 擦係数は中間圏より上層で急激に大きくなる分布と し, Farrell (1989) と同じ値を用いる. これによ り, 中間圏での擾乱の減衰が実現され, また高度120 kmの人工的な境界条件による波の反射の影響も緩和 される. 第3図にレーリー摩擦係数の高度分布が示さ れており, 下部熱圏で3×10⁻⁵s⁻¹の値となる. 先にも 述べたように, 簡単のためにニュートン冷却係数も同 じ値を用いている.



2.3 差分モデルと固有値問題

方程式(3)および境界条件(4),(8),(9)をy方向に (M-1),z方向に(N+2)のグリッド点をとり中央差 分で差分表現すると(M-1)×(N+2)元連立一次方程 式が得られる.二次元のグリッド点での流線関数の値 を1列に並べた列ベクトル $\vec{\Psi}$ を用いて,この連立一 次方程式を表現すると,

$$\mathbf{B}\vec{\Psi} = c\mathbf{D}\vec{\Psi} \tag{10}$$

が得られる. ここで B および D は $(M-1)(N+2) \times (M-1)(N+2)$ の正方行列である. L=D⁻¹B と置くことにより、(10)は、

$$\mathbf{L}\vec{\Psi} = c\vec{\Psi} \tag{11}$$

の形の固有値問題に定式化できる.

この固有値問題を解くことにより、 $(M-1) \times (N+2)$ 個の固有値 c_i とそれに属する固有ベクトル $\vec{\Psi}_i$ が得られる. このようにして得られた固有ベクトルに(2)の ファクター $\frac{e^{z_{l2H}}}{\sqrt{\varepsilon}}$ を取り込んで実際の流線関数の意味 を持つ列ベクトル \vec{E}_i (固有モード)を定義する. し たがって,固有モード \vec{E}_i に対する射影係数を a_i と おくと,擾乱を記述する流線関数ベクトル $\vec{\Psi}(t)$ の時 間発展は,

$$\vec{\psi}(t) = \sum_{l=1}^{(M-1)(N+2)} \alpha_l \vec{E}_l e^{ik(x-c_l t)}$$
(12)

で与えられる.ここで射影係数 a_l は与えられた初期 擾乱と次式の関係で結ばれている.

$$\vec{\psi}(0) = \sum_{l=1}^{(M-1)(N+2)} \alpha_l \vec{E}_l e^{ikx} = \vec{E} \vec{\alpha} e^{ikx}$$
(13)

ここで, **E** は各列が固有モード \vec{E}_{l} で構成される正方 行列, \vec{a} は射影係数 a_{l} で構成される列ベクトルであ る. 固有モードが直交系をなしていれば,射影係数は 直交性を利用して容易に決定できるが,いまの固有値 問題では行列 **L** はエルミート行列ではなく,その共 役転置行列 **L**[†] は **L**[†] ≠ **L** となり,固有ベクトルの直 交性は成り立たない.

固有値問題(11)の共役固有値問題

$$\mathbf{L}^{\dagger} \overrightarrow{\boldsymbol{\Phi}} = \sigma \overrightarrow{\boldsymbol{\Phi}} \tag{14}$$

の固有値 $\sigma_m(m=1, 2, 3, \dots, (M-1)\times(N+2))$ は、(11)の固有値 c_l の複素共役 c_l^* と等しい値を持ち、

 $\sigma_l = c_i^*$ となるように順序を並べ替えることが可能で ある. σ_l に属する固有ベクトル $\vec{\sigma}_l$ は、(11)の固有ベク トルと $\vec{\sigma}^{\dagger}_l \vec{\varphi}_j = 0$, $(j \neq l)$ の双直交な関係をもつ. こ の $\vec{\sigma}_l$ にファクター $\left(\frac{e^{z_l z n}}{\sqrt{\varepsilon}}\right)^{-1}$ を取り込んで、固有 モード \vec{E}_l の随伴モード \vec{F}_l を定義する.固有モード と随伴モードの間にも $\vec{F}_l^{\dagger}\vec{E}_j = 0$, $(j \neq l)$ の双直交な 関係が成り立つ.この双直交の関係を利用して、初期 擾乱が与えられれば(13)に

 $\vec{F}_{l}(l=1, 2, 3, \dots, (M-1) \times (N+2))$ を内積することにより射影係数 a_{l} を一意に決定することができる (Farrell 1988, 1989; Mukougawa and Ikeda 1994).

2.4 最適励起問題

固有値問題により得られた $(M-1) \times (N+2)$ の固有 モード中の n 番目の固有モード \vec{E}_n を最適励起する 初期擾乱について考える.ここでは最適励起を次のよ うに定義する.t>0 の任意の時刻において固有モー ド \vec{E}_n への射影係数の絶対値 $|a_n e^{-ikcnt}|$ が最大となる ような初期擾乱を最適初期擾乱と定義する.(13)に示さ れているように射影係数は初期擾乱および固有モード で一意に決定されるので、初期擾乱の $|a_n|$ が最大に なるような初期擾乱を決定すればよい.Farrell (1988,1989) によれば、最適初期擾乱を求めるには n番目の射影係数を $a_n=1$ に固定した拘束条件のもと で、初期擾乱の L_2 ノルム $\|\vec{\psi}(0)\|_2$ を最小にする射影 係数ベクトル \vec{a} をラグランジュの未定乗数法により 求めれば良い.この方法によると、

 $\overrightarrow{\alpha} = -\lambda \mathbf{A}^{-1} \overrightarrow{n} \tag{15}$

となり, $a_n=1$ となるように λ を決定すれば \vec{a} が求 まる. ここで行列 A は, A=E'E で定義される正方 行列であり, \vec{n} は n 番目成分のみが 1 の単位ベクト ルである. この方法により求めた最適初期擾乱は固有 モード \vec{E}_n の随伴モードとなる(Farrell 1988, 1989). また, Hooper and Grimshaw (1996) によれ ば,最適初期擾乱は固有モード \vec{E}_n への射影係数の絶 対値 $|a_n|$ が最大となるような \vec{a} を,初期擾乱の L_2 ノルム $\|\vec{\psi}(0)\|_2=1$ の拘束条件のもとにラグランジュ の未定乗数法により求めればよい. 両者は数学的に同 等である. この論文では,(5)により随伴モード(最適 初期擾乱)を求める. Eady 問題に関して Mukougawa and Ikeda (1994) も,ある一つの固有モードを 最も効率的に励起する初期値は随伴モードであること を示している.

3. ノーマルモード・ロスビー波の最適励起

3.1 最適初期擾乱と擾乱の時間発展

本研究では β 平面近似を使用しているので,全球 で定義される球面上のノーマルモード・ロスビー波は 記述できない.そこで, β 平面北半球モデルで得られ るノーマルモード・ロスビー波に対応する固有モード を,議論の対象とする.東西波数 k は中緯度での東 西波数 1 の擾乱に対応させるため,東西波長30,000 km となるように, $k=2\pi/(3.0\times10^7m)$ にとる.ま た,差分点の数として,M=30, N=30 をとる.南 北および鉛直方向とも緩やかに変化するモードを対象 とするので,この差分点数で充分に擾乱の振る舞いが 記述可能である.

第4図に固有値問題(1)を解いて得られたノーマル モード・ロスビー波(5日波)に対応する固有モード の緯度高度および経度高度分布を示す.この固有モー ドの固有値(位相速度)は、c=-64.9-4.58iであ り、西向きの位相速度は64.9ms⁻¹であり、e-folding time が12.1dayの減衰モードである.周期は5.35日 であり、位相は鉛直方向に殆ど変化せず、ノーマル モード・ロスビー波の構造を良く現している.ちなみ に、全ての固有モードの中で一番成長率が大きい不安 定モードは高度60km、70°N付近に最大振幅を持つ が、その成長率は1/(168day)程度で大変弱い.

(15)の方法で求めたこの固有モードに対する随伴モードの緯度高度および経度高度分布は,第5図に示すように対流圏下層に集中した振幅分布を持っており,対流圏から成層圏にかけて殆ど位相の高度変化はみられ

ない. この随伴モードの時間発展を(12)に従って求め る. 第6図にL2ノルムおよび全エネルギーの時間発 展を示す. この図は、それぞれの値の初期値を1に規 格化して示している. L2 ノルムは時間の経過ととも に増大し、t=192h頃に極大(初期値の約2300倍)と なり、その後は減少に転ずるが t=288h 付近で再び 増大に転じ、t=336h では初期値の約1100倍となる. この間、全エネルギーは増大傾向がみられ、初期値の 1.77倍にまで増大している。擾乱の緯度高度および経 度高度分布の初期の時間変化を8時間間隔で第7図に 示す. t=0hには対流圏に捕捉されていた擾乱(随伴 モード)が時間の経過とともに成層圏・中間圏に伝播 していき、48時間後には成層圏界面に最大振幅を持つ 擾乱となっている.より長時間での擾乱の振る舞いを 48時間間隔で第8図に示す。96時間後には、第4図に 示した固有モードと類似した、鉛直方向に位相があま り変化しない構造が成層圏から中間圏にかけて現れる ことが分かる. なお. t=288h では70°N 付近に振幅 の極大が現れ、この傾向は t=336h ではより顕著 なっている、この振幅極大は、先に述べた成長率最大 モードの振幅分布と類似しており、不安定モードの現 れとも考えられる、しかし、本論文の主題であるノー マルモード・ロスビー波とは直接関係しないので、こ れ以上は言及しないこととする.

次に,擾乱のエネルギー収支について解析を行う. ここではエネルギーはすべて全領域についての積分値 について議論する.帯状平均場および擾乱の運動エネ ルギーを Kz, Kp,帯状平均場および擾乱の有効位置



第4図 ノーマルモード・ロスビー波に対応する固有モード(流線関数 ψ,以後の図も擾乱は全て流線関数 ψ を示す)の(a)振幅の緯度高度分布および(b)経度高度分布(45°N 断面). x=0 km~30,000km を経度 0°~360°に対応させて表示している.以下の図における経度表示も同様.単位は m²s⁻¹.



第5図 随伴モード(最適初期擾乱)の(a)振幅の緯度高度分布,および(b)45°Nにおける経度高度分布.単位 は m²s⁻¹.



第6図 (a) L₂ ノルムおよび(b) 全エネルギーの時間発展. それぞれの値は,初期値で規格化されている.

8

エネルギーを A_z , A_P とする. また, 各々のエネル ギー間の変換率を $C(K_z, K_P)$, $C(A_z, A_P)$, $C(A_P, K_P)$ とする. ここで例えば, $C(A_z, A_P)$ は A_z から A_P への変換率を表す. さらに, レーリー摩 擦およびニュートン冷却による擾乱のエネルギー散逸 率を $F(K_P)$, $N(A_P)$ とする. これらを用いると, 擾 乱の運動エネルギーおよび有効位置エネルギーの時間 変化率は,以下のように表される.

$$\frac{dK_P}{dt} = C(K_Z, K_P) + C(A_P, K_P) - F(K_P)$$
(16)

$$\frac{dA_P}{dt} = C(A_z, A_P) - C(A_P, K_P) - N(A_P)$$
(17)

また,擾乱の全エネルギー $(E_P = K_P + A_P)$ の時間変 化率は,

$$\frac{dE_P}{dt} = C(K_Z, K_P) + C(A_Z, K_P) - F(K_P) - N(A_P)$$
(18)

と表される. 擾乱の L_2 ノルム増大時, ピーク時, 減 少時の代表として, t=144h, 192h, 240h における, エネルギー解析の結果を第1表に示す. 各時刻におい て, 擾乱の全エネルギーの約90%は有効位置エネル ギーであり, 運動エネルギーは10%程度に過ぎない. また, 擾乱の有効位置エネルギーの増加は基本場の有 効位置エネルギーからの変換 $C(A_z, A_P)$ によっても たらされている. 擾乱の運動エネルギーの増加は擾乱 の有効位置エネルギーからの変換 $C(A_P, K_P)$ によっ ている. $C(K_z, K_P)$ は負の値となっており, 帯状平 均場のシアは擾乱のエネルギー源にはなっていないこ

"天気" 57. 3.



第7図 随伴モード(最適初期擾乱)の時間発展.振幅の緯度高度分布,および45°Nにおける経度高度分布. 単位は m²s⁻¹. 矢印は E-P Flux ベクトルを表示. L2は規格化した L₂の値, eng は規格化した全エネ ルギーの値, EPM は E-P Flux の最大値(単位 m²s⁻²)を示す.

とを示している.以上の結果は,擾乱エネルギーの増加は,基本場の有効位置エネルギーからの変換による ことを示している.しかし,第6図に示した L₂ノル ムと擾乱エネルギーの時間発展の振る舞いは,並列的 ではなく,L₂ノルムの増加の原因を基本場の有効位 置エネルギーからの変換に求めることは難しいように 思われる.

 L_2 ノルムの増加の原因をさらに詳しく調べるため に E-P flux 解析を実行した. E-P flux は流線関数 ψ を用いて、



$$\vec{F} \equiv (0, F^{(y)}, F^{(z)}) = \left(0, \rho_0 \overline{\frac{\partial \psi \ \partial \psi}{\partial x \ \partial y}}, \rho_0 \varepsilon \overline{\frac{\partial \psi \ \partial \psi}{\partial x \ \partial z}}\right)$$
(19)

で与えられる(Andrews *et al.* 1987). 第7および8 図に(19)で与えられる E-P flux の値を密度 ρ_0 で除した ものを矢印で示す.この E-P flux 分布は基本的に対 流圏から成層圏・中間圏の擾乱振幅が大きい領域への 波の伝播を示している. この解析結果は,随伴モード から固有モードに類似した擾乱が形成される過程は, 対流圏に捕捉された初期擾乱が上方へ波動として伝播 し,基本場の密度が小さい成層圏・中間圏で大きな振 幅を持つ擾乱が形成される過程として解釈できること を示している.

この鉛直伝播を非定常ロスビー波の鉛直伝播として

考えてみよう. ここで対象にしている波動のスケール に基づいて,東西波長30,000km,南北波長20,000 km,鉛直波長100kmのロスビー波が鉛直伝播すると 仮定すると,中緯度 β 平面近似下のロスビー波の分 散関係より,この波の鉛直群速度は $C_{sz}=1.6\times10^{-1}$ ms⁻¹となる.この波動が鉛直方向に50km進むに要 する時間は約3.6dayとなり,96時間程度でノーマル モード・ロスビー波に類似した構造が作られる時間ス ケールと調和的である.

対流圏から伝播してきたロスビー波によって形成さ れた擾乱の中に,実際にどの程度ノーマルモード・ロ スビー波に対応する固有モードが含まれているかを調 べるために,擾乱の時空間フーリエ解析により,西進 5.35日周期成分を抽出することを試みた.ここでは,

24h, 48h, 72h, 96h, 120h, 144h, 168h および192h を初期時刻とする5.35日の8個の窓を設定した. それ ぞれの窓に対応する時系列データについて, 初期値と 最終値を結ぶ直線からのずれを擾乱成分として定義す ることにより長周期成分の影響を抑え(linear trend の除去), この擾乱成分の5.35日周期 sin ωt , cos ωt 成分および経度方向の sin x, cos x 成分により, 西進 5.35日周期成分を合成した. 第9 図にそれぞれの時間 帯(窓)における西進5.35日周期成分の振幅の緯度高 度分布および経度高度分布を示す. 以下の議論では,

それぞれの時間帯で得られた擾乱の構造を,時間帯の 中央時刻付近での構造と考えることにする.時間が進 行するにつれて擾乱の構造が変化し,160h,184h付 近で振幅は最大250m²s⁻¹程度に達し,擾乱の振幅位 相分布ともに,第4図に示した固有モードと酷似して いることがわかる.それ以後の時刻では振幅は減少に 転じるとともに,高度40km以下での位相の東への傾 きが顕著になる.図には示していないが時刻350h付 近では,最大振幅は約80m²s⁻¹程度となる.振幅が最 大となる160h付近では,その最大振幅は第8図に示 した擾乱の振幅の約35%に当たる.

第7および8図に示した時間発展の様子は,Farrell (1988)のバロトロピック中立ロスビー波の場合 についての L_2 ノルム最適励起問題の結果(第1図, 第2図)と形態的には類似しているが,増大の物理過 程は大幅に異なっている.Farrellの場合には,平均 場のシアの存在が固有モードの直交性を破る原因であ り,随伴モードから固有モードが成長することを可能 にしている.これに反して,我々の問題では上に述べ たように,平均場からのエネルギー変換も存在はする

2010年3月

t (hours)	144	192	240
$E_P(\mathrm{Jm}^{-1})$	1.814E+01	2.027E + 01	2.046E + 01
K_P	1.490E+00	2.116E + 00	2.172E + 00
A_P	1.665E + 01	1.816E + 01	1.829E + 01
dE_P/dt (Wm ⁻¹)	1.703E-05	2.590E - 06	7.219E-06
dK_P/dt	2.574E - 06	2.341E - 06	1.706E - 07
dA_P/dt	1.446E-05	2.489E-07	7.048E-06
$C(K_Z, K_P)$	-1.269E - 06	-1.342E - 06	$-3.477 \mathrm{E}{-07}$
$C(A_Z, A_P)$	1.919E-05	9.854E-06	1.407 E - 05
$C(A_P, K_P)$	4.659E-06	9.452E-06	6.866E-06
$-F(K_P)$	-4.430E-07	-8.392E-07	-6.811E-07
$-N(A_P)$	-7.441E-08	-1.530E - 07	-1.526E - 07

が,それが増大の主因ではなく,対流圏に局在した随 伴モードが大気密度の低い成層圏・中間圏にロスビー 波として伝播することにより密度成層の効果で振幅が 増大することが主因と考えられる. このことを確かめ るために基本場の傾圧不安定性が存在しない $\overline{U}(v, z) = 0$ とした場合についての結果を次に示す. 第10図は成層圏・中間圏で卓越するノーマルモード・ ロスビー波(5日波)に対応した固有モードであり、 固有値は、c=-62.4-4.37iであり、西向きの位相 速度は62.4ms⁻¹であり,周期が5.56日,e-folding time が12.6day の減衰モードである. 第11および第 12図に, $\overline{U}(y, z) \neq 0$ の場合と同じ方法によって求め た随伴モード[†](図中のt=0hの分布)から擾乱が鉛 直伝播する様子を示す. t=96hには成層圏界面付近 に最大振幅を持つ擾乱が成層圏・中間圏に形成され、 t=288h 付近で L₂ ノルムは最大値1600程度に達しそ の後は減少に転じている、この間、擾乱のエネルギー 供給源が存在しないため全エネルギーは常に減少して おり, t=336h では初期値の93%まで減少している. また,基本場のシアが無く,且つβ平面チャネルモ デルであるため、E-P Flux は完全に鉛直上方を向い ており擾乱は対流圏から鉛直上向きに伝播しているこ とが分かる.



第9図 西進5.35日周期成分の振幅の緯度高度分布および45°N における経度高度分布.単位は m²s⁻¹. 図中の 時刻は,窓の時間帯の中央の時刻を表示.

基本場の傾圧不安定性が存在する場合の擾乱の振る 舞いは、ここで示した擾乱の振る舞いと大筋では定性 的に一致している.この結果は、基本場の傾圧不安定 性が存在する場合の擾乱の増大は、基本的には対流圏 に偏在する随伴モードを初期値として、密度が小さい 成層圏・中間圏にロスビー波が伝播することにより形 成されることを示している.

3.2 L₂ノルム最適励起問題の簡単な説明

第2章で述べたように、L₂ノルム最適初期擾乱 は、対象とする固有モードの随伴モードであることが これまでの研究で示されている。前節ではノーマル モード・ロスビー波に対応するモードは減衰モードで



第10図 U(y, z)=0の場合のノーマルモード・ロスビー波に対応する固有モードの(a)振幅の緯度高度分布および(b)経度高度分布(45°N 断面).単位は m²s⁻¹.

あるにも関わらず,その随伴モードを初期値とした場 合,擾乱の L₂ ノルムが時間とともに増大し,ノーマ ルモード・ロスビー波に類似した擾乱を形成すること を示した.これは物理的には対流圏に局在した随伴 モードが大気密度の低い成層圏・中間圏にロスビー波 として伝播することにより密度成層の効果で振幅が増 大することが主因であることを示した.この節では, 減衰モードにも関わらず L₂ ノルムが増大することが あり得ること,および L₂ ノルム最適初期擾乱は対象 とする固有モードの随伴モードであることを,二次元 空間のベクトルを斜交基底ベクトルで表現する場合を 例にとって視覚的に捉え易い形で説明することを試み る.

二次元空間のベクトルで与えられる初期ベクトル \vec{A} を二つの斜交正規基底ベクトル \vec{x}_1 , \vec{x}_2 で表現す る場合を考えよう.ここで,基底ベクトルへの射影 A_1 , A_2 は斜交正規基底ベクトル \vec{x}_1 , \vec{x}_2 の随伴ベク トル \vec{y}_1 , \vec{y}_2 を使って次式により一意に決定される.

$$A_{i} = \frac{\overrightarrow{y}_{i} \cdot \overrightarrow{A}}{\overrightarrow{y}_{i} \cdot \overrightarrow{x}_{i}}, \quad (i = 1, 2)$$
⁽²⁰⁾

これは、2.3節で引用した、双直交の関係を利用して 初期擾乱の射影係数が一意に決定される(Farrell 1988, 1989; Mukougawa and Ikeda 1994) ことの二 次元ベクトル版であることは言うまでもない。斜交正 規基底ベクトル \vec{x}_1 , \vec{x}_2 への射影が, ここで問題と している固有モードの場合のように時間とともに減衰 する場合でも、第13図に示される場合のように L_2 ノ ルムは増大する場合があり得る(水島・藤村 2003).

また, L_2 ノルム最適初期擾乱は, 対象とする固有 モードの随伴モードとなることの視覚的説明を第14図 に示す. 初期ベクトル \overrightarrow{A} の L_2 ノルムを一定に保っ たまま任意の方向に変化させた場合に, 基底ベクトル \overrightarrow{x}_i への射影が最大になるのは, 初期ベクトル \overrightarrow{A} の 向きが基底ベクトル \overrightarrow{x}_i と一致する場合ではなく, 随 伴ベクトル \overrightarrow{y}_i の向きに一致した場合であることが容 易に理解できる. 基底ベクトルが直交する場合には, 自己随伴となるので, L_2 ノルム最適初期擾乱は基底 ベクトル \overrightarrow{x}_i (固有モード) と同じ向きになる.

4. まとめ

ノーマルモード・ロスビー波の励起を L_2 ノルム最 適励起問題として捉え, β 平面上の線形準地衡風渦位 方程式を使用して問題を解いた. L_2 ノルム最適初期 擾乱は, Farrell (1988, 1989), Mukougawa and Ikeda (1994), Hooper and Grimshaw (1996) に示 されているように,対象とする固有モードの随伴モー ドとなる. ノーマルモード・ロスビー波の場合には, 随伴モードは対流圏に局在したモードとなる. この随 伴モードを初期値とした場合,擾乱は時間の経過とと もに数日の時間スケールで成層圏・中間圏に鉛直伝播 して,ノーマルモード・ロスビー波を振幅比で35%程 度含む擾乱を形成することが示された. この鉛直伝播 の時間スケールは,ここで問題としているスケールの ロスビー波の鉛直群速度から推定される鉛直伝播の時 間スケールと調和的である. この場合,基本場からの

137



第11図 U(y, z)=0を除いて, 第7図と同様.

エネルギー変換は振幅増大の主因ではないことが、平 均帯状流が無い場合について解くことにより示され た.また、L₂ノルム最適励起問題を、二次元ベクト ルを斜交基底ベクトルで表現する場合を例にとり、視 覚的に捉え易い形で説明することも試みた.

ここで示したように,最適な初期擾乱分布が与えら れれば,その時間発展解としてノーマルモード・ロス ビー波が現れる.このことは、大気中のノーマルモー ド・ロスビー波が共鳴的な外力が無い場合でも、適切 な初期値分布があれば励起される可能性があることを 示唆している.第5図に示した随伴モードの最大振幅 は対流圏で約30m²s⁻¹であり、この初期擾乱から、第 9図に示されているように、250m²s⁻¹程度の振幅を 持つ西進5.35日周期モードが形成される.この振幅比





を考慮すると、Hirota and Hirooka (1984) に示さ れているような 1 hPa 面で100m 程度のジオポテン シャル高度振幅を持つような 5 日波を、ここで示した ような随伴モードで励起するためには、対流圏で10m 程度の最大振幅を持つ随伴モードが必要である.この 振幅は地表面付近では1.5hPa 程度の圧力擾乱であ り、十分に存在可能な振幅である.しかし、第9 図に 示したように、この機構で励起されるモードの持続時 間は10日程度であり、Hirota and Hirooka (1984) で示されたような一月半程度持続するような5日波の 励起をこの機構で説明することは困難であり、持続す る励起機構、例えば共鳴的励起源を必要とすると考え られる.しかしながら、最適励起機構によっても10日 程度の持続時間を持つ擾乱の急激な励起が可能である

2010年3月



第13図 二次元斜交基底ベクトル x₁, x₂と随
 伴基底ベクトル y₁, y₂. 初期ベクトル
 A の基底ベクトル x₁, x₂への射影の
 時間変化とAのノルムの変動.



第14図 同じノルムを持つ初期ベクトルA(1),A(2), A(3),A(4)のx1への射影の変化.A(2) の場合,つまりx1の随伴基底に向きが 一致した場合に,x1への射影は一番大 きくなることが分かる。

ことをこの論文の結果は示している.

ここで用いたモデルはβ平面準地衡風近似モデル であり全球的なノーマルモード・ロスビー波について 議論するためには、球面座標系を用いたプリミティブ モデルによる議論が必要である.また、波動の持続時 間に大きく関係する散逸についても単純な鉛直プロ ファイルを仮定しており、より現実的な散逸過程が擾 乱の振る舞いにどのような影響を与えるかも、今後に 残された課題である.実際の大気中のノーマルモード ・ロスビー波の励起が最適励起的に起こっている場合 の有無については,現実大気の詳細なデータ解析と数 値モデルの両面から追求する価値がある問題と考えら れる.

謝 辞

論文作成に当たり,コメントをいただいた九州大学 大学院地球惑星科学部門流体圏講座のメンバーに感謝 します.特に伊藤久徳教授には結果の解釈について貴 重なコメントをいただきました.この場を借りて感謝 致します.初稿を精読いただいた二人のレフェリーに よる建設的コメントは,原稿の改訂に多いに役立ちま した.二人のレフェリーに感謝致します.図の作成に あたっては,地球流体電脳ライブラリを使用しまし た.

参考文献

- Ahlquist, J. E., 1985 Climatology of normal mode Rossby waves. J. Atmos. Sci., 42, 2059–2068.
- Andrews, D. G., J. R. Holton and C. B. Leovy, 1987: Middle Atmosphere Dynamics. Academic Press, 489 pp.
- Cheong, H.-B. and R. Kimura, 1997 : Excitation of the 5-day wave by Antarctica. J. Atmos. Sci., 54, 87-102.
- CIRA 86, 1990 : CIRA 1986, Part II : Middle Atmosphere Models. Rees, D., J. J. Barnett and K. Labitzke, (Eds.) Advances in Space Research (COSPAR), 10.
- Farrell, B., 1988 : Optimal excitation of neutral Rossby waves. J. Atmos. Sci., 45, 163–172.
- Farrell, B., 1989 : Optimal excitation of baroclinic waves. J. Atmos. Sci., 46, 1193-1206.
- Held, I. M., 1985: Pseudomomentum and the orthogonality of modes in shear flows. J. Atmos. Sci., 42, 2280–2288.
- 廣岡俊彦, 1987:大気中のプラネタリー・ロスビー波.気 象研究ノート, (156), 93-127.
- Hirooka, T. and I. Hirota, 1985 : Normal mode Rossby waves observed in the upper stratosphere. Part II : Second antisymmetric and symmetric modes of zonal wavenumbers 1 and 2. J. Atmos. Sci., 42, 536-548.
- Hirota, I. and T. Hirooka, 1984 : Normal mode Rossby waves observed in the upper stratosphere. Part I : First symmetric modes of zonal wavenumbers 1 and 2.J. Atmos. Sci., 41, 1253-1267.
- Hooper, A. P. and R. Grimshaw, 1996 : Two-dimensional disturbance growth of linearly stable viscous shear flows. Phys. Fluids, 8, 1424-1432.
- Lieberman, R. S., 1999 : Eliassen-Palm fluxes of the

2-day wave. J. Atmos. Sci., 56, 2846-2861.

- Madden, R. A. and P. Julian, 1972 : Further evidence of global-scale, 5-day pressure waves. J. Atmos. Sci., 29, 1464–1469.
- Madden, R. A. and K. Labitzke, 1981 : A free Rossby wave in the troposphere and stratosphere during January 1979. J. Geophys. Res., 86, 1247-1254.
- Miyoshi, Y. and T. Hirooka, 1999 : A numerical experiment of excitation of the 5-day wave by a GCM. J. Atmos. Sci., **56**, 1698-1707.
- 水島二郎,藤村 薫,2003:流れの安定性. 流体力学シ リーズ 5,日本流体力学会編,朝倉書店,245pp.
- Mukougawa, H. and T. Ikeda, 1994 : Optimal excitation of baroclinic waves in the Eady model. J. Meteor. Soc. Japan, 72, 499-513.
- Pfister, f., 1985 : Baroclinic instability of easterly jets with applications to the summer mesosphere. J. Atmos. Sci., 42, 313-330.
- Plumb, R. A., 1983 : Baroclinic instability of the summer mesosphere : A mechanism for the quasi-two-day wave?. J. Atmos. Sci., 40, 262–270.
- Randel, W. J., 1994 : Observations of the 2-day wave in NMC stratospheric analyses. J. Atmos. Sci., 51, 306-313.
- Salby, M. L., 1981a : Rossby normal modes in nonuniform background configurations, Part I : Simple fields. J. Atmos. Sci., 38, 1803-1826.
- Salby, M. L., 1981b : Rossby normal modes in nonuniform background configurations, Part II : Equinox and solstice conditions. J. Atmos. Sci., 38, 1827-1840.
- Salby, M. L., 1984 : Survey of planetary-scale traveling waves : The state of theory and observations. Rev. Geophys. Space Phys., 22, 209–236.
- Salby, M. L. and R. R. Garcia, 1987 : Transient response to localized episodic heating in the tropics. Part I : Excitation and short-time near-field behavior. J. Atmos. Sci., 44, 458-498.

付 録

帯状平均流 $\overline{U}(y, z)=0$ で,渦粘性,レーリー摩擦,ニュートン冷却もない,等温静止非散逸大気の場合においても固有モードは直交系をなさないことを示す.この場合,問題は非常に簡単化され変数分離により解析解を容易に求めることができる.(2)の代わりに

$$\psi(x, y, z, t) = \Psi(z) \frac{e^{z_{2H}}}{\sqrt{\varepsilon}} \sin(ly) e^{ik(x-ct)}$$
(A1)

とおくことにより(3)は

$$\Psi_{zz} - \left(\frac{k^2 + l^2}{\varepsilon} + \frac{1}{4H^2}\right)\Psi = \frac{\beta}{\varepsilon c}\Psi$$
(A2)

と表現される. 等温静止非散逸大気に適合するよう変形した上下の境界条件(8), (9)を適用すると,鉛直方向の解 $\Psi(z)$ は次式のように定めることができる.

$$\Psi_{n}(z) = \cos(m_{n}z) + \frac{1}{m_{n}H} \left(\kappa - \frac{1}{2}\right) \sin(m_{n}z)$$

$$m_{n} = \frac{n\pi}{z_{\max}}, \quad (n = 1, 2, 3, \cdots)$$
(A3)

および,

$$\Psi(z) = \exp\left(\frac{\kappa}{H} - \frac{1}{2H}\right)z \tag{A4}$$

ここで、
$$z_{\max}$$
は大気の上端高度、 $\kappa = \frac{\gamma - 1}{\gamma}$ である.

(A3)で与えられる解は、上下に境界が存在することにより現れる内部波固有解であり、(A4)で与えられる解が、等価深度 $h = \gamma H$ の自由モードに対応する. また、南北の境界条件(4)を満足するよう l を定めると、南北方向の固有関数は

$$\sin\left(\frac{j\pi}{D}y\right), \quad (j=1, 2, 3, \cdots) \tag{A5}$$

となる. ここでDは南北のチャネル幅である. (A3), (A4), (A5)で与えられる固有解を(A2)に代 入することにより, 位相速度c(固有値)を容易に決 定することができる.

以上をまとめて記述すると, 固有モードは,

$$\psi(y,z) = \begin{cases} \cos(m_n z) + \frac{1}{m_n H} \left(\kappa - \frac{1}{2}\right) \sin(m_n z) \\ \exp\left(\frac{\kappa}{H} - \frac{1}{2H}\right) z \end{cases} \frac{e^{z_{l_{2H}}}}{\sqrt{\varepsilon}} \sin\left(\frac{j\pi}{D} y\right) \\ m_n = \frac{n\pi}{z_{max}}, \quad (n=1, 2, 3, \cdots), \tag{A6}$$

位相速度 c (固有値)は,

$$c_{jn} = -\frac{\beta}{\varepsilon} \frac{1}{m_n^2 + \frac{k^2 + \left(\frac{j\pi}{D}\right)^2}{\varepsilon} + \frac{1}{4H^2}}$$
(A7)

 $c_{j} = -\frac{\beta}{\varepsilon} \frac{1}{\frac{k^{2} + \left(\frac{j\pi}{D}\right)^{2}}{\varepsilon} - \frac{\kappa\gamma}{H^{2}}}$

となる.

また、随伴モードは

$$\Phi(y, z) = \begin{cases}
\cos(m_n z) + \frac{1}{m_n H} \left(\kappa - \frac{1}{2}\right) \sin(m_n z) \\
\exp\left(\frac{\kappa}{H} - \frac{1}{2H}\right) z
\end{cases} \begin{pmatrix}
\frac{e^{z/2H}}{\sqrt{\varepsilon}}
^{-1} \sin\left(\frac{j\pi}{D}y\right) \\
m_n = \frac{n\pi}{z_{\text{max}}}, \quad (n = 1, 2, 3, \cdots)
\end{cases}$$
(A8)

で定義される.

(A6)は異なるjについては直交するが,異なる m_n および $\exp\left(\frac{\kappa}{H} - \frac{1}{2H}\right)$ zの解は,基本場の密度成層に

よる e^{*/2#}の存在により互いに直交せず,固有モード は直交系をなしていない.他方,随伴モード(A8)と の間には,直交関係が成り立っていることが容易に確 かめられる.

大気が無限遠まで続いている場合には、(A6)は

$$\psi(y, z) = \begin{cases} \cos(mz) + \frac{1}{mH} \left(\kappa - \frac{1}{2}\right) \sin(mz) \\ exp\left(\frac{\kappa}{H} - \frac{1}{2H}\right) z \end{cases} \begin{cases} \frac{e^{z_{12H}}}{\sqrt{\varepsilon}} \sin\left(\frac{j\pi}{D}y\right) \end{cases}$$
(A9)

となり, mは離散値ではなく m>0の連続固有値と なる. この連続モードは z=0の境界条件は満足して いるが,大気領域全体で積分したエネルギーが無限大 となるので,物理的に意味がある固有モードではな く,大気の固有モードとしては採用されず,

$$\psi(y, z) = \exp\left(\frac{\kappa}{H} - \frac{1}{2H}\right) z \frac{e^{z/2H}}{\sqrt{\varepsilon}} \sin\left(\frac{j\pi}{D}\right) y$$
 (A10)

つまり, $h=\gamma H$ に対応するモードのみが固有モード となる.

On Optimal Excitation of Normal Mode Rossby Waves

Junya FUKUDA* and Saburo MIYAHARA**

- * Department of Earth and Planetary Sciences, Graduate School of Sciences, Kyushu University (Present affiliation: Japan Meteorological Agency).
- ** Department of Earth and Planetary Sciences, Faculty of Sciences, Kyushu University, Fukuoka 812-8581, Japan.

(Received 26 January 2009; Accepted 8 January 2010)